بله، می‌توانم در این مورد کمک کنم. [“PEAS” یک مدل است که در طراحی عامل‌های هوش مصنوعی مورد استفاده قرار می‌گیرد](https://www.digikala.com/product/dkp-2404786/%D8%B1%D8%A8%D8%A7%D8%AA-%D9%83%D9%86%D8%AA%D8%B1%D9%84%D9%8A-%D9%81%D9%88%D8%AA%D8%A8%D8%A7%D9%84%D9%8A%D8%B3%D8%AA-%D8%A7%D8%B3%D9%85%D8%A7%D8%B1%D8%AA-%D9%83%D8%AF-3066-%D8%A8%D8%B3%D8%AA%D9%87-%D8%AF%D9%88-%D8%B9%D8%AF%D8%AF%DB%8C)[1](https://www.digikala.com/product/dkp-2404786/%D8%B1%D8%A8%D8%A7%D8%AA-%D9%83%D9%86%D8%AA%D8%B1%D9%84%D9%8A-%D9%81%D9%88%D8%AA%D8%A8%D8%A7%D9%84%D9%8A%D8%B3%D8%AA-%D8%A7%D8%B3%D9%85%D8%A7%D8%B1%D8%AA-%D9%83%D8%AF-3066-%D8%A8%D8%B3%D8%AA%D9%87-%D8%AF%D9%88-%D8%B9%D8%AF%D8%AF%DB%8C). این مخفف از عبارات “Performance, Environment, Actuators, Sensors” است. به طور خلاصه:

* **کارایی (Performance)**: این بخش مربوط به عملکرد عامل است. یعنی چه کارهایی عامل باید انجام دهد و چقدر خوب انجام داده شود.
* **محیط (Environment)**: محیطی که عامل در آن عمل می‌کند. محیط می‌تواند فیزیکی یا مجازی باشد.
* **عمل‌کننده‌ها (Actuators)**: ابزارها و وسایلی که عامل برای تعامل با محیط استفاده می‌کند. مثلاً موتورها، دستگاه‌های حرکتی و …
* **حسگرها (Sensors)**: حسگرها و وسایلی که اطلاعات از محیط به عامل منتقل می‌کنند. مثلاً دوربین‌ها، سنسورها و …

در مورد ربات‌های فوتبالیست، آنها از چرخ‌ها و گیربکس‌ها برای حرکت استفاده می‌کنند. [موتورها این ربات‌ها را جابجا می‌کنند و برای مسابقات، سرعت و شتاب نیاز دارند2](https://camelcase.ir/%D8%B1%D8%A8%D8%A7%D8%AA-%D9%87%D8%A7%DB%8C-%D9%81%D9%88%D8%AA%D8%A8%D8%A7%D9%84%DB%8C%D8%B3%D8%AA/). این ربات‌ها می‌توانند به عنوان یک فوتبالیست واقعی عمل کنند. البته، این مدل می‌تواند در طراحی دیگر عامل‌های هوش مصنوعی نیز مورد استفاده قرار گیرد.